

DSPIC30F3011

Bus I2C : couche liaison

Principe retenu : utilisation intensive des interruptions

1. Mode "Master"

Un seul vecteur d'interruption est associé à tous les évènements du bus. L'indicateur d'interruption MI2CIF est positionné à la fin de chaque séquence du bus : "start", "stop", transmission d'un octet, réception d'un octet, transmission de l'acquittement, réception de l'acquittement.

Le programme d'interruption est chargé de la transmission complète d'une trame préparée à l'avance. Il doit donc identifier chacune des séquences pour activer la suivante.

1.1 Sources

1.1.1 Constantes et variables

```

/*****
*   Définitions de type   *
*****/

typedef enum
{
    Start      = 0,
    MSend      = 1,
    MReceive   = 2,
    Restart    = 3,
    MAck       = 4,
    Stop       = 5
}tSequenceI2C; // Type de séquence I2C

typedef enum
{
    Write      = 0,
    Read       = 1
}tR_W; // Type "R/W" pour accès I2C

/*****
*   Constantes non mémorisées   *
*****/
#define FCY 4000000*16/4 // xtal = 4Mhz; PLLx16 -> 16 MIPS

/*****
*   Variables   *
*****/

/* Liaison I2C
*****/
tSequenceI2C SequenceI2C_act; // Code de la séquence I2C actuelle
tR_W R_W_I2C; // Type d'accès I2C : Write ou Read
unsigned int Nb_octets_I2C; // Nombre d'octets à transmettre à partir de
// l'adresse pDatas_I2C
unsigned int Cpt_octets_I2C; // Compteur d'octets transmis sur le bus I2C
unsigned char *pDatas_I2C; // Utilisé comme pointeur vers les données I2C

```

1.1.2 Initialisation du coupleur I2C

```
/******  
Function:    void InitI2C(void)  
Description: Initialisation du coupleur I2C :  
            - mode Master  
            - horloge SCL = 50kHz  
            - interruptions "Master" validées  
*****/  
#define FSCL 50000 // Pour 50kHz  
void InitI2C(void)  
{  
    I2CBRG=FCY/FSCL-FCY/1111111-1; // FSCL=50kHz  
    I2CCON=0x8000; // I2CEN=0 : broches 26=SDA, broche 25=SCL  
                // I2CSIDL=0 : module actif en mode "Idle"  
                // SCLREL=0 : sans effet  
                // IPMIEN=0 : mode IPMI inhibé  
                // A10M=0 : adresse I2C sur 7 bits  
                // DISSLW=0 : slew rate control validé  
                // SMEN=0 : seuils d'entrée SMBus inhibés  
                // GCEN=0 : pas d'appel général  
                // STREN=0 : "clock stretching" inhibé  
                // ACKDT=0 : transmission ACK durant acquitement  
                // ACKEN=RCEN=PEN=RSN=SEN=0 : aucune séquence I2C activée  
}
```

1.1.3 Fonction d'écriture

```
/******  
Function:    void Write_to_I2C(void)  
Description: écriture de "Nb_octets_I2C" pointés par "pDdatas_I2C" dans une  
            EEPROM I2C  
Pré-requis : Les octets pointés par "pDdatas_I2C" doivent être affectés.  
            En particulier, le 1° est l'adresse I2C de la cible (déjà  
            décalée d'un cran à gauche).  
            "Nb_octets_I2C" est affectée  
Traitement : - activation de la séquence START  
            - le programme d'interruption _MI2CInterrupt s'occupe des autres  
            séquences pour écrire les octets ds l'E2P  
*****/  
void Write_to_I2C(void)  
{  
    R_W_I2C=Write; // Ecriture ds l'E2P  
    Cpt_octets_I2C=0; // Raz compteur d'octets (utilisé par _MI2CInterrupt)  
    SequenceI2C_act=Start; // Séquence I2C actuelle  
    I2CCONbits.SEN=1; // Activation de la séquence START  
                    // Une interruption est activée par MI2CIF à la fin  
                    // Le programme d'interruption _MI2CInterrupt se charge du  
                    // reste du traitement  
}
```

1.1.4 Fonction de lecture

```

/*****
Function:      void Read_I2C_to_RXD(void)
Description:   lecture de "Nb_octets_I2C" depuis l'EEPROM I2C et transfert
              vers TXD
Pré-requis :  Les premiers octets pointés par "pDatas_I2C" doivent être
              affectés par l'adresse I2C de la cible (déjà décalée d'un
              cran à gauche) et l'adresse de base à lire ds l'EEPROM.
              La variable "Nb_octets_I2C" est affectée
Traitement :  - activation de la séquence START
              - le programme d'interruption _MI2CInterrupt s'occupe des autres
              séquences pour lire les Nb_octets_I2C ds l'E2P et les copier
              dans le buffer TXD
*****/
void Read_I2C_to_RXD(void)
{
  R_W_I2C=Read;          // Lecture de l'E2P I2C
  SequenceI2C_act=Start; // Séquence I2C actuelle
  Cpt_octets_I2C=0; // Raz compteur d'octets (utilisé par _MI2CInterrupt)
  I2CCONbits.SEN=1; // Activation de la séquence START
                    // Une interruption est activée par MI2CIF à la fin
                    // Le programme d'interruption _MI2CInterrupt se charge du
                    // reste du traitement
}

```

1.1.5 Fonction d'interruption

```

/*****
Function:      void _ISR_MI2CInterrupt (void)
Description :  Activé à chaque fin de séquence I2C
Traitements :
              - En écriture :
                - lière activation à la fin de la séquence START
                - puis transmission des "Nb_octets_I2C" à partir de
                  pDatas_I2C sur le bus I2C
                - activation séquence STOP à la fin ou si NACK
              - En lecture :
                - lière activation à la fin de la séquence START, puis
                - transmission adresse I2C en écriture,
                - transmission adresse E2P à lire,
                - activation RESTART,
                - transmission adresse I2C en lecture,
                - puis lecture de "Nb_octets_I2C" sur le bus I2C
                  et transfert sur TXD
                - activation séquence STOP à la fin ou si NACK
*****/
void _ISR_MI2CInterrupt (void)
{
  IFS0bits.MI2CIF=0; // Acquiescement interruption
  if (R_W_I2C==Write)
  {

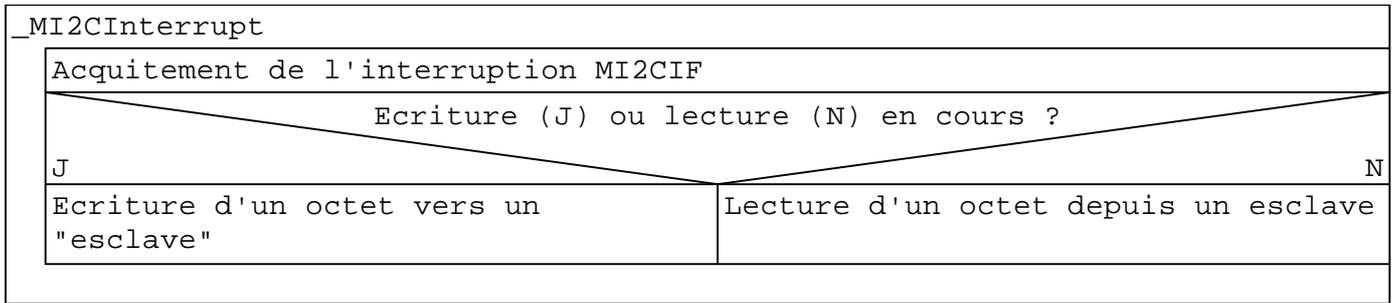
```

```

// Accès en écriture
// *****
switch (SequenceI2C_act)
{
case Start : // Fin de la séquence START ?
{
SequenceI2C_act=MSend;// Oui : début de la séquence de transmission d'octets
I2CTRN=*pDatas_I2C ;// Début séquence de transmission de l'adresse I2C en WR
// Prochaine interruption à la réception de l'acquieement
pDatas_I2C++; // Pour pointer l'adresse E2P
break;
}
case MSend : // Réception d'un acquieement de transmission d'octet ?
{
Cpt_octets_I2C++; // Incrémentation du compteur d'octets transmis
pDatas_I2C++;
if (I2CSTATbits.ACKSTAT)
{
SequenceI2C_act=Stop; // NACK : arrêt du transfert
I2CCONbits.PEN=1; // Activer la séquence STOP
break;
}
if (Cpt_octets_I2C < Nb_octets_I2C) // Octet de données ?
{
I2CTRN=*pDatas_I2C; // Oui : recherche de l'octet suivant
break;
}
if (Cpt_octets_I2C==Nb_octets_I2C) // Dernier octet transmis ?
{
SequenceI2C_act=Stop; // Arrêt du transfert
I2CCONbits.PEN=1; // Activer la séquence STOP
break;
}
}
case Stop : // Fin de la séquence STOP ?
{
break; // Oui : on ne fait rien !
}
}
}
else
{
// Accès en lecture
// *****
switch (SequenceI2C_act)
{
case Start : // Fin de la séquence START ?
{
I2CTRN=*pDatas_I2C; // Début séquence de transmission de l'adresse I2C en WR
// Prochaine interruption à la réception de l'acquieement
pDatas_I2C++; // Pour pointer l'adresse E2P
SequenceI2C_act=MSend;// Début de la séquence de transm. de l'adresse
break;
}
case MSend : // Fin de la transmission d'un octet ?
{
if (I2CSTATbits.ACKSTAT) // Transmission acquitée ?
{
SequenceI2C_act=Stop; // NACK : arrêt du transfert
I2CCONbits.PEN=1; // Activer la séquence STOP
break;
}
Cpt_octets_I2C++; // Incrémentation du compteur d'octets transmis
pDatas_I2C++; // Pour pointer l'octet LSB de l'adresse E2P
if (Cpt_octets_I2C < 3) // Transmission adresse E2P ?

```


Algorithmes



Ecriture d'un octet vers un esclave

